

Strategisch Redeneren

Redeneren (in logica):

- hoeft niet te eindigen
- kan zeer inefficiënt zijn
- hoeft de oplossingen niet altijd in de juiste volgorde op te leveren
- Otter: automatisch redenerend programma (voor clauses)
- Prolog: programmeertaal op basis van subset van predicaatenlogica

- p. 1/2

Halfbeslisbaarheid

S : verzameling clauses in predicaatenlogica

- Als S onvervulbaar is (en we weten dat), dan zal resolutie na eindige tijd \square afleiden ($S \vdash_{\mathcal{R}} \square$)

Echter alleen als alle mogelijke resolutiestappen ook in principe uitgevoerd kunnen worden ...

- Als S vervulbaar is (en we weten dit niet), dan zal resolutie niet altijd termineren

\Rightarrow

- Kennis over vervulbaarheid van S belangrijk
- Keuze van **volgorde** van toepassen van resolutie belangrijk

- p. 2/2

Resolutie als zoeken

Resolutie(regel) \mathcal{R} (J.A. Robinson, 1965):

$$\frac{C \vee L, C' \vee \neg L}{D}$$

met C, C' clauses, en

- $C_1 = C \vee L$ en $C'_1 = C' \vee \neg L$ **parent clauses**
- D de **(binaire) resolvente** gelijk aan $C \vee C'$ met verwijdering van dubbele literals

Toestandsruimte:

- $C_1 = C \vee L$ en $C'_1 = C' \vee \neg L$ zijn twee **toestanden** in de toestandsruimte
- D is een **nieuwe** toestand

- p. 3/2

Zoekstrategieën

- Zoeken in een **dynamisch** gegenereerde **toestandsruimte** (vs. statische graaf)

- **Ongeïnformeerde** zoekstrategieën:

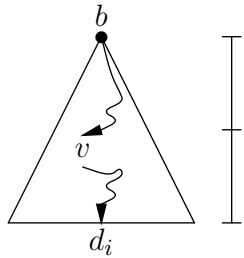
- depth-first strategie, backtracking
- breadth-first strategie
- bounded ...

- Geïnformeerde (**heuristische**) zoekstrategieën:

- hill-climbing: kies de beste, vergeet de rest
- best-first strategie: kies de beste, onthoud de rest
- tabu search: kies de beste, onthoud wat gedaan

- p. 4/2

Evaluatiefunctie f^*



$$g^*(v) = \bar{k}(b, v)$$

$$h^*(v) = \bar{k}(v, d_i)$$

Evaluatiefunctie: $f^*(v) = g^*(v) + h^*(v)$

- b : begintoestand
- d_i : een van de doeltoestanden
- g^* : optimale kosten van b naar v
- h^* : optimale heuristische kosten

$$h^*(v) = \min\{\bar{k}(v, d_i) \mid d_i \text{ doeltoestand}\}$$

Vervolg

9. R (via 1 en 7)
10. $\neg Q$ (via 1 en 8)
11. $\neg P \vee R$ (via 2 en 6)
12. $\neg P$ (via 2 en 8)
13. $\neg P \vee R$ (via 3 en 5)
14. $\neg Q$ (via 4 en 6)
15. $\neg P$ (via 4 en 7)
16. R (via 5 en 6)
17. R (via 5 en 6)
18. $\neg P$ (via 5 en 8)
19. R (via 1 en 11)
20. \square (via 1 en 12) \Rightarrow 16 resolutiestappen

Onbeperkte resolutie

Beschouw de volgende verzameling clauses:

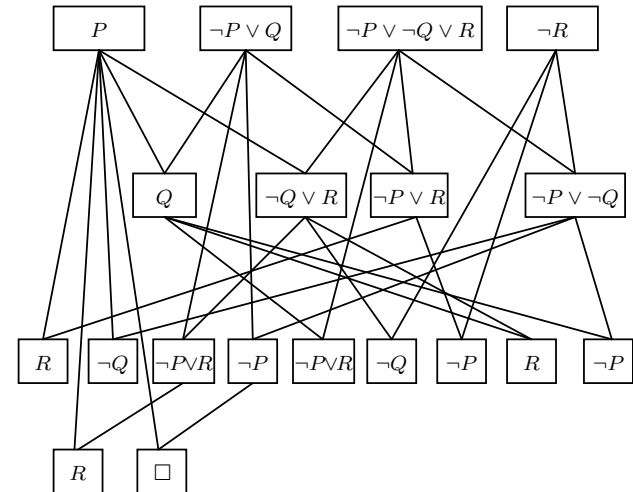
$S = \{P, \neg P \vee Q, \neg P \vee \neg Q \vee R, \neg R\}$; genummerd:

1. P
2. $\neg P \vee Q$
3. $\neg P \vee \neg Q \vee R$
4. $\neg R$

Via resolutie afgeleide clauses:

5. Q (via 1 en 2)
6. $\neg Q \vee R$ (via 1 en 3)
7. $\neg P \vee R$ (via 2 en 3)
8. $\neg P \vee \neg Q$ (via 3 en 4)

Refutatiegraaf



Strategie: laag voor laag – **breadth-first strategie**

Semantische resolutie

S : verzameling clauses die inconsistent is
 ($\Rightarrow S \vdash_{\mathcal{R}} \square$)

Algemene idee:

1. definieer een waardering w voor clauses in S
2. splits de verzameling clauses S op in S_1 en S_2 , met $\models_w S_1$ en $\not\models_w S_2$
3. kies één parent clause uit S_1 en één uit S_2
4. voeg resolvente toe aan S_1 of S_2 (afhankelijk van w)

Voorbeelden:

- set-of-support strategie, en
- hyperresolutie

Voorbeeld

Beschouw (opnieuw): $S = \{P, \neg P \vee Q, \neg P \vee \neg Q \vee R, \neg R\}$, met

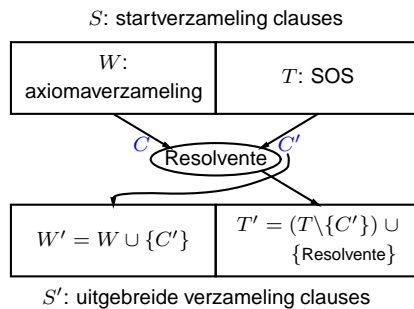
$$\begin{aligned} w(P) &= false \\ w(Q) &= false \\ w(R) &= false \end{aligned}$$

Resulterende opsplitsing van S :

$$\begin{aligned} S_1 &= \{P\} \\ S_2 &= \{\neg P \vee Q, \neg P \vee \neg Q \vee R, \neg R\} \end{aligned}$$

Resulterende resolventen (breadth-first): Q , $\neg Q \vee R$, $\neg P \vee R$, R en \square

Set-of-support (SOS) strategie



Opzet:

- S : een verzameling clauses
- $T \subseteq S$ **set of support (SOS)**
- $W = S \setminus T$ **axiomaverzameling** (usable set)
- parent clauses: $C \in T$ en $C' \in W$
- resolvente wordt toegevoegd aan T

Voorbeeld

KB = { $Vader(Zeus, Ares)$,
 $Moeder(Hera, Ares)$,
 $Vader(Ares, Harmonia)$,
 $Moeder(Aphrodite, Harmonia)$,
 $\forall x \forall y (Moeder(x, y) \rightarrow Ouder(x, y))$
 $\forall x \forall y (Vader(x, y) \rightarrow Ouder(x, y))$ }
 $\neg Grootouder(\dots) \dots$

- **objecten**: goden uit de Griekse mythologie
- **relaties**: Vader, Moeder, Ouder, Grootouder

Vraag: Is Zeus een grootouder van Harmonia?

Mogelijke opzet van W en SOS

'Typen' clauses:

- **assumpties**: clauses die een bepaald probleem beschrijven – in W
- **speciale clauses**: clauses die bepaalde eigenschappen van de te bewijzen vragen definiëren – in W
- **hypothesen of doelen** – in T (SOS)

Familierelatie:

$W = \{ \text{Vader}(\text{Zeus}, \text{Ares}), \text{Moeder}(\text{Hera}, \text{Ares}),$
 $\text{Vader}(\text{Ares}, \text{Harmonia}), \text{Moeder}(\text{Aphrodite}, \text{Harmonia}),$
 $\neg \text{Moeder}(x, y) \vee \text{Ouder}(x, y),$
 $\neg \text{Vader}(x, y) \vee \text{Ouder}(x, y) \}$
 $\text{Grootouder}(x, z) \vee \neg \text{Ouder}(x, y) \vee \neg \text{Ouder}(y, z) \}$

met bijvoorbeeld $T = \{ \neg \text{Grootouder}(\text{Zeus}, \text{Harmonia}) \}$

- p. 13/2

Resultaat (via Otter)

```
set(binary_res).
```

```
list(usable).
```

```
1 [] Vader(Zeus,Ares).
```

```
2 [] Moeder(Hera,Ares).
```

```
3 [] Vader(Ares,Harmonia).
```

```
4 [] Moeder(Aphrodite,Harmonia).
```

```
5 [] -Moeder(x,y) | Ouder(x,y).
```

```
6 [] -Vader(x,y) | Ouder(x,y).
```

```
7 [] Grootouder(x,z) | -Ouder(x,y) | -Ouder(y,z).
```

```
end_of_list.
```

```
list(sos).
```

```
8 [] -Grootouder(Zeus,Harmonia).
```

```
end_of_list.
```

- p. 14/2

Resultaat (via Otter)

----- PROOF -----

```
1 [] Vader(Zeus,Ares).
```

```
3 [] Vader(Ares,Harmonia).
```

```
6 [] -Vader(x,y) | Ouder(x,y).
```

```
7 [] Grootouder(x,z) | -Ouder(x,y) | -Ouder(y,z).
```

```
8 [] -Grootouder(Zeus,Harmonia).
```

```
9 [binary,8.1,7.1] -Ouder(Zeus,x) |  
-Ouder(x,Harmonia).
```

```
10 [binary,9.1,6.2] -Ouder(x,Harmonia) |  
-Vader(Zeus,x).
```

```
16 [binary,10.2,1.1] -Ouder(Ares,Harmonia).
```

```
17 [binary,16.1,6.2] -Vader(Ares,Harmonia).
```

```
18 [binary,17.1,3.1] $F.
```

----- end of proof -----

(hier staat \$F voor \square)

- p. 15/2

Hyperresolutie

Als S een eindige verzameling clauses is met waardering w dan heet $\{S_1, \dots, S_n, N\} \subseteq S$ een **semantisch conflict** als:

1. $w(S_i) = \text{false}$, $1 \leq i \leq n$
2. als $R_1 = N$, dan $\{S_i, R_i\} \vdash_{\mathcal{B}} R_{i+1}$, $i = 1, \dots, n$
3. $w(R_{n+1}) = \text{false}$

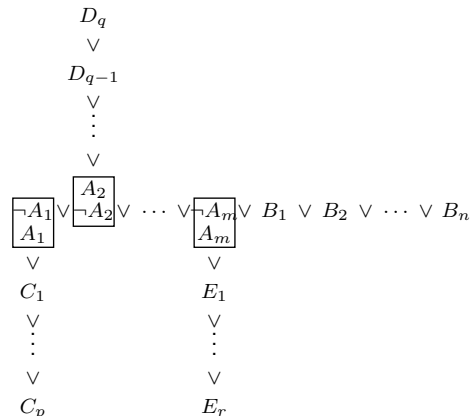
Naamgeving:

- S_i : **satellieten** (of electronen)
- N : de **nucleus**, en
- R_{n+1} : de **hyperresolvente**

$\frac{S_1, \dots, S_n, N}{R_{n+1}}$ is de **hyperresolutieregel** \mathcal{H} ; afleiding via hyperresolutie: $S \vdash_{\mathcal{H}} C$

- p. 16/2

Positieve hyperresolutie $S \vdash_P \square$



- Alle positieve literals $L : w(L) = false$, dan **positieve hyperresolutie**
- Satellieten en hyperresolvente: positief

Positieve hyperresolutie & SOS strategie

Voorbeeld:

$$\{\neg P \vee \neg Q \vee R, P, Q\} \vdash_{\mathcal{H}} R$$

In combinatie met de SOS-strategie:

- positieve hyperresolutie: levert alleen positieve resolventen op
- SOS met positieve hyperresolutie strategie: **mogelijk onvolledig**

Voorbeeld:

$S = T \cup W$ met

$$T = \{\neg P \vee \neg R\}$$

$$W = \{P, R \vee \neg Q, Q\}$$

waarin T de SOS; W is vervulbaar en $T \cup W \models \square$

- p. 17/2

- p. 18/2

Otter voorbeeld

```
list(usable).
1 [] p.
2 [] -q|r.
3 [] q.
end_of_list.
```

```
list(sos).
4 [] -p| -r.
end_of_list.
```

```
===== start of search =====
given clause #1: (wt=2) 4 [] -p| -r.
Search stopped because sos empty.
```

```
===== end of search =====
```

- p. 19/2

Negatieve hyperresolutie $S \vdash_{\mathcal{N}} \square$

- Alle positieve literals $L : w(L) = true$, dan **negatieve hyperresolutie**
- Satellieten en hyperresolvente: negatief

Voorbeeld:

$$S = \{\neg P \vee \neg Q \vee R \vee S, P \vee S, Q \vee R, \neg R, \neg S\}$$

1. $\neg P \vee \neg Q \vee R \vee S$
2. $P \vee S$
3. $Q \vee R$
4. $\neg R$
5. $\neg S$
6. $\neg P \vee \neg Q$ (via clause 1, 4 en 5)
7. $\neg Q$ (via clause 2, 5 en 6)
8. \square (via clause 3,4 en 7). Dus: $S \vdash_{\mathcal{N}} \square$

- p. 20/2

Weg met de zwakke clauses!

Beschouw:

- $P(x)$ (clause, dus x universeel gekwantificeerd)
- $\neg Q(a) \vee P(b)$ (a, b constanten)

Als $\models_I \forall x P(x)$ dan ook $\models_I \neg Q(a) \vee P(b)$ (voor interpretatie I), dus $\forall x P(x) \models \neg Q(a) \vee P(b)$

Welke clause moet weg?

1. $P(x)$ en $\neg Q(a) \vee P(b)$ samen in S : zinloos
2. $P(x)$ is **sterker** dan $\neg Q(a) \vee P(b)$
3. $\neg Q(a) \vee P(b)$ verwijderen

Net als hyperresolutie, **pruning/snoeien** toestandsruimte

- p. 21/2

Subsumptie

Gegeven:

- S_C : de verzameling literals in de clause C
- $S_{C'}$: verzameling literals in de clause C'
- C **subsumeert** $C' \Leftrightarrow$ er bestaat een substitutie σ :
 $S_C \sigma \subseteq S_{C'}$
- C' wordt **gesubsumeerd** clause genoemd

Voorbeeld:

$P(x)$ versus $\neg Q(a) \vee P(b)$: $\{P(x)\}\sigma \subset \{Q(a), P(b)\}$, met $\sigma = \{b/x\}$

In de context van resolutie: $S = \{P(x), P(b) \vee Q(a), \neg P(y)\}$, dus $P(b) \vee Q(a)$ is overbodig

- p. 22/2

Voor- en terugwaartse subsumptie

- **Terugwaartse subsumptie** (back subsumption): een nieuwe resolvente subsumeert clauses

given clause #2: 6

[binary,5.1,2.3] -p | -r.

** KEPT: 7 [binary,6.1,4.1] -r.

** KEPT: 8 [binary,6.2,3.2] -p | -q.

7 back subsumes 6.

given clause #3: 7 [binary,6.1,4.1] -r.

** KEP: 9 [binary,7.1,3.2] -q.

9 back subsumes 8.

- **Voorwaartse subsumptie** (forward subsumption): een resolvente wordt gesubsumeerd door een gegeven clause

- p. 23/2

Speciale resolutiemethoden

- Rekening houdend met **unit clauses**, i.e. clauses bestaande uit één literal
- **UR (unit-resulting) resolutieregel**: $\frac{U_1, \dots, U_n, N}{R_{n+1}}$, met:
 - U_i zijn unit clauses
 - als $R_1 = N$, dan $\{U_i, R_i\} \vdash_B R_{i+1}$, voor $i = 1, \dots, n$
 - R_{n+1} is een unit clause of de lege clause

Voorbeeld:

$$S = \{\neg P \vee Q \vee V, P, \neg Q\}$$

dan is $U_1 = P, U_2 = \neg Q, N = R_1 = \neg P \vee Q \vee R$ en $R_3 = V$

- p. 24/2

Speciale resolutiemethoden

- **Horn clause:** clause met maximaal één positieve literal
 $\neg A_1 \vee \dots \vee \neg A_m \vee B$, ook genoteerd als $B \leftarrow A_1, \dots, A_m$
- **SLD (Selected, Linear, Definite) resolutie** (voor Horn clauses):

$$\frac{B \leftarrow A_1, \dots, A_m, \leftarrow B}{\leftarrow A_1, \dots, A_m}$$

met $\leftarrow B$ een **goal clause**

Voorbeeld:

$$S = \{R(g(x)) \leftarrow T(x, y, f(x)), \\ T(a, b, f(a)), P(v, w) \leftarrow R(v)\}$$

en $\leftarrow P(u, b)$. Hieruit is met SLD-resolutie \square af te leiden